

Exercice 1 :

Valeur de la pause	Distance parcourue	Temps
2000		
5000		
10000		

Les instructions

Start : _____

Forward : _____

Pause : _____

Halt : _____

Exercice 2 :

A) Décrire le mouvement du robot :

B) Quelle est la pause qui détermine la distance ?

C) Quelle est la pause qui détermine l'angle du virage ?

D) Modifier les valeurs pour que le robot se déplace suivant un carré de 30cm.

Ce programme a une boucle, cela entraîne :

Exercice 3 :

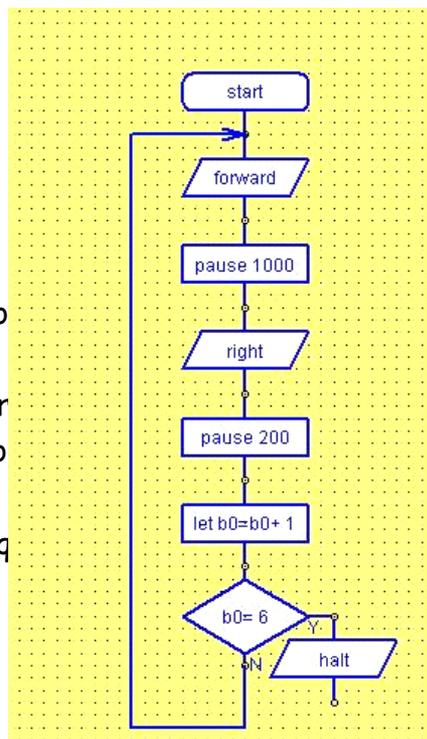
A) Décrire le mouvement du robot.

B) Combien de fois le robot tourne t-il à dro

Sur la fiche réponse, colorier la partie de pr correspond au nombre de fois où le robot to

C) Modifier les valeurs du programme pour q décrive un octogone.

D) Justifier :



MicroRobot	Technologie	N om de l'élève : _____
2/2	TP de programmation-Réponses	

Exercice 4 :

A) Que fait le robot ?

B) Expliquer le programme après avoir fait plusieurs tests.

Pin6=1 signifie _____

Pin6=0 signifie _____

Exercice 5 :

A) Que fait le robot ?

B) Expliquer le programme après avoir fait plusieurs tests.

Exercice 6 :

A) Que fait le robot ?

B) Expliquer le programme après avoir fait plusieurs tests.

Exercice 7 :

A) Que fait le robot ?

B) Expliquer le programme après avoir fait plusieurs tests.

<p>Les instructions</p> <p>Right : _____</p> <p>Left : _____</p> <p>Back :</p>
